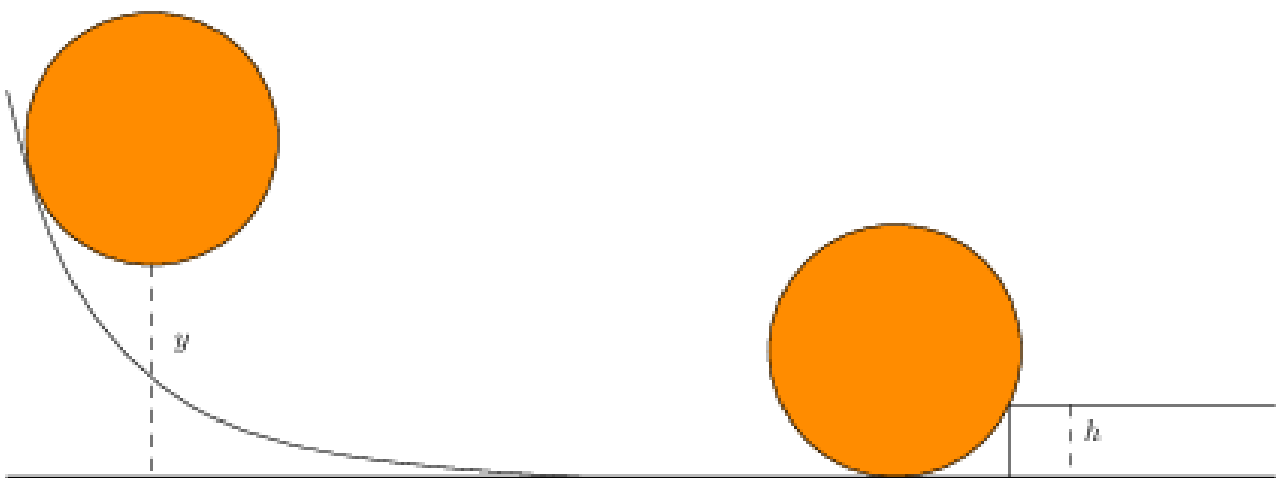


Esercitazioni di Fisica 1

Ultima versione: 12 febbraio 2014

Ancora corpi rigidi e potenziali efficaci

1 Urto di un cilindro contro un gradino



Esercizio 1. Da quale altezza occorre lasciar cadere un cilindro di massa m e raggio r , affinché salga sul gradino di altezza h , come in Figura? Si assuma che durante l'arrampicata il punto di contatto cilindro-gradino rimanga fermo.

Chiamiamo $I_{CM} = cmr^2$ il momento di inerzia del cilindro rispetto al suo centro di massa. Se il cilindro rotola senza strisciare arriva in

fondo con energia cinetica

$$K = \frac{1}{2} (1 + c) m v_0^2 = mgy$$

Nell'urto cilindro-gradino si conserva il momento angolare rispetto alla punta del gradino. Il momento angolare immediatamente prima dell'urto vale

$$L_i = -m v_0 (r - h) + I_{CM} \omega_0 = -m v_0 (r - h) - I_{CM} v_0 r^{-1}$$

e immediatamente dopo

$$L_f = (I_{CM} + m r^2) \omega_f$$

Ponendo $L_i = L_f$ otteniamo il valore di ω_f . Da questo momento si conserva l'energia: per riuscire a salire sullo scalino il centro di massa del corpo deve arrivare sulla verticale del punto di contatto, quindi

$$\frac{1}{2} (I_{CM} + m r^2) \omega_f^2 \geq mgh$$

Esercizio 2. Per quale valore di c l'energia dissipata nell'urto con il gradino è minima?

La variazione di energia nell'urto vale

$$\begin{aligned} \Delta E &= \frac{1}{2} (I_{CM} + m r^2) \omega_f^2 - K \\ &= \frac{1}{2} (1 + c) m r^2 \left(\omega_f^2 - \frac{v_0^2}{r^2} \right) \end{aligned}$$

e dato che

$$\omega_f = - \left[1 - \frac{m r h}{(1 + c) m r^2} \right] \frac{v_0}{r}$$

vediamo che si deve prendere il massimo valore possibile per c .

Esercizio 3. Quanto vale c se la massa

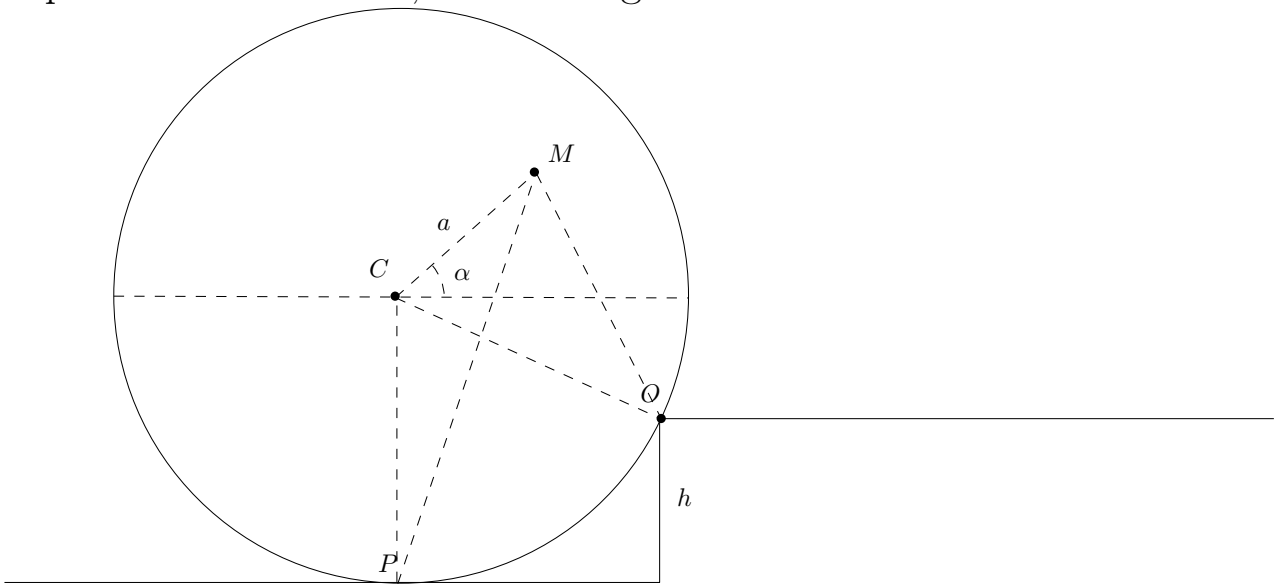
1. è distribuita uniformemente nel cilindro?
2. è tutta distribuita sul bordo?
3. si trova tutta sull'asse di rotazione?

Nel primo caso abbiamo $I_{CM} = mr^2/2$, quindi $c = 1/2$. Se la massa è tutta sul bordo $I_{CM} = mr^2$ e quindi $c = 0$. Infine se la massa è tutta sull'asse di rotazione $I_{CM} = 0$ e quindi $c = 0$.

Esercizio 4. La stessa domanda precedente se invece di un cilindro abbiamo una sfera (*Lasciato allo studente*).

Esercizio 5. Nel caso del cilindro, è possibile distribuire la massa (anche non mantenendo la simmetria cilindrica) in modo che non venga dissipata energia nell'urto?

Il caso generale si può trattare considerando il centro di massa in una posizione arbitraria, come in figura.



Indicando con a la distanza tra il centro di massa M e il centro del cilindro C e con α l'angolo tra il segmento \overline{CM} e l'orizzontale possiamo scrivere il momento angolare iniziale rispetto a O

$$\vec{L}_i = I_{cm}\vec{\omega}_i + \vec{OM} \wedge \left[m \left(\vec{\omega}_i \wedge \vec{PM} \right) \right]$$

che si può anche riscrivere utilizzando l'identità

$$\vec{a} \wedge (\vec{b} \wedge \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b})$$

come

$$\vec{L}_i = \left[I_{cm} + m \left(O\vec{M} \right) \cdot \left(P\vec{M} \right) \right] \vec{\omega}_i$$

Il momento angolare iniziale vale invece

$$\vec{L}_f = \left(I_{cm} + m |MO|^2 \right) \vec{\omega}_f$$

e dall'uguaglianza $\vec{L}_i = \vec{L}_f$ troviamo

$$\omega_f = \frac{I_{cm} + m \left(O\vec{M} \right) \cdot \left(P\vec{M} \right)}{I_{cm} + m |MO|^2} \omega_i$$

Per l'energia iniziale abbiamo

$$\begin{aligned} E_i &= \frac{1}{2} I_{cm} \omega_i^2 + \frac{1}{2} m \left(\vec{\omega}_i \wedge P\vec{M} \right)^2 \\ &= \frac{1}{2} \left(I_{cm} + m \left| P\vec{M} \right|^2 \right) \omega_i^2 \end{aligned}$$

e per quella finale

$$E_f = \frac{1}{2} \left(I_{cm} + m |MO|^2 \right) \omega_f^2$$

La variazione di energia si scriverà quindi

$$\begin{aligned} \Delta E &= E_f - E_i \\ &= \frac{1}{2} \left\{ \frac{\left[I_{cm} + m \left(O\vec{M} \right) \cdot \left(P\vec{M} \right) \right]^2}{I_{cm} + m |MO|^2} - \left(I_{cm} + m \left| P\vec{M} \right|^2 \right) \right\} \omega_i^2 \end{aligned}$$

ed avremo $\Delta E = 0$ quando

$$\left[I_{cm} + m \left(O\vec{M} \right) \cdot \left(P\vec{M} \right) \right]^2 = \left(I_{cm} + m \left| P\vec{M} \right|^2 \right) \left(I_{cm} + m |MO|^2 \right)$$

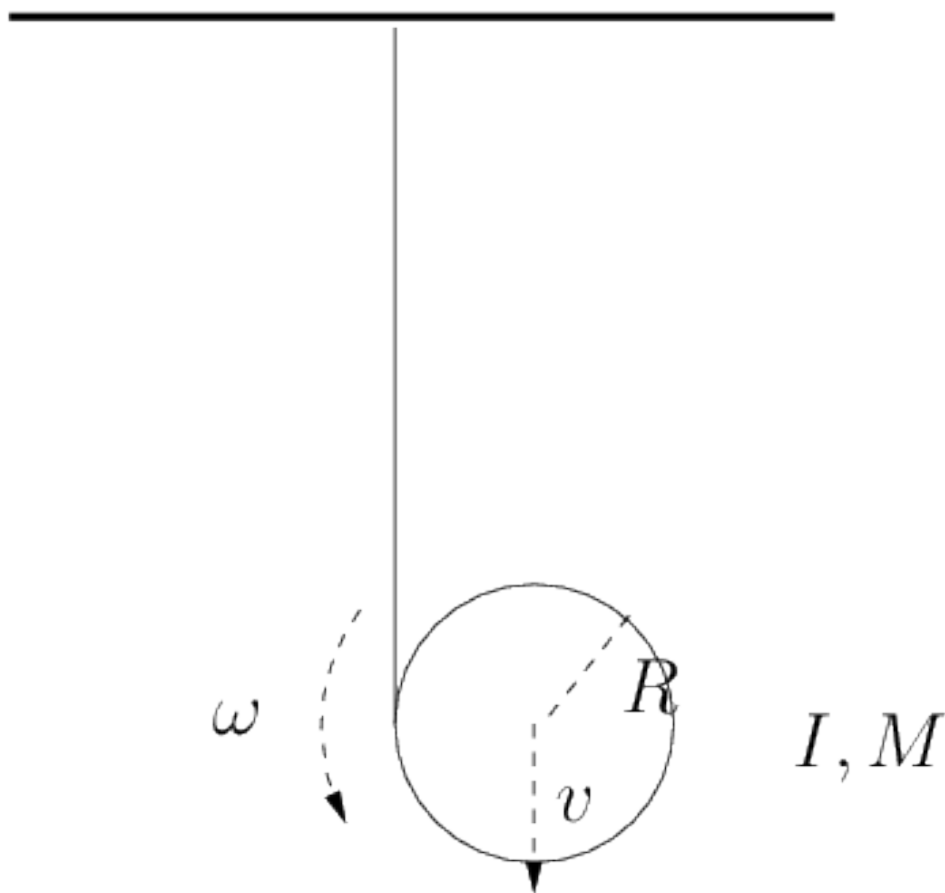
ossia, svolgendo i calcoli,

$$\left\{ \left[\frac{(\vec{O}\vec{M}) \cdot (\vec{P}\vec{M})}{|\vec{P}\vec{M}| |\vec{M}\vec{O}|} \right]^2 - 1 \right\} = \frac{I_{cm}}{m} \left(\frac{|\vec{M}\vec{O} - \vec{P}\vec{M}|}{|\vec{P}\vec{M}| |\vec{M}\vec{O}|} \right)^2$$

D'altra parte

$$\vec{O}\vec{M} = \begin{pmatrix} a \sin \alpha \\ a \cos \alpha - R + h \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{P}\vec{M} = \begin{pmatrix} \\ \\ 0 \end{pmatrix}$$

2 YoYo



Calcolate l'accelerazione del cilindro in figura, attorno al quale è avvolto un filo inestensibile e privo di massa che si srotola durante la caduta.

Soluzione

Scriviamo le equazioni cardinali. Per il moto verticale del centro di massa abbiamo

$$M\ddot{y} = -Mg + T$$

e per la rotazione

$$I\ddot{\theta} = -TR$$

dove I è il momento di inerzia del cilindro rispetto al suo centro di massa, $I = MR^2/2$. La condizione di rotolamento puro sul filo da

$$R\ddot{\theta} = \ddot{y}$$

da cui

$$T = -\frac{I}{R^2}\ddot{y}$$

e sostituendo nella prima equazione si trova

$$\left(M + \frac{I}{R^2}\right)\ddot{y} = -Mg$$

da cui

$$\ddot{y} = -\frac{MR^2}{I + MR^2}g = -\frac{2}{3}g \quad (2.1)$$

3 Pendolo sferico

Discutere le traiettorie di un pendolo sferico, cioè di una particella vincolata nello spazio da un filo inestensibile di lunghezza ℓ .

Soluzione

Conviene descrivere il sistema in coordinate sferiche. Possiamo scrivere l'energia cinetica come

$$K = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m \left(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2 + r^2 \sin^2 \theta \dot{\varphi}^2 \right) = \frac{1}{2}m\ell^2 \left(\dot{\theta}^2 + \sin^2 \theta \dot{\varphi}^2 \right)$$

e l'energia potenziale

$$U = mgz = mgl \cos \theta .$$

Osserviamo che sulla particella agiscono due forze: la forza peso e la reazione vincolare della superficie. Possiamo scrivere

$$\vec{F} = -mg\hat{e}_z - N\hat{e}_r$$

ma dato che

$$\vec{r} = l\hat{e}_r$$

abbiamo

$$\vec{M} = \vec{r} \wedge \vec{F} = -mgl\hat{e}_r \wedge \hat{e}_z - Nl\hat{e}_r \wedge \hat{e}_r$$

da cui segue che $\vec{M} \cdot \hat{e}_z = 0$. Quindi il momento delle forze non ha componenti verticali e la componente z del momento angolare si conserva:

$$L_z = m\ell^2 \sin^2 \theta \dot{\phi}$$

Utilizziamo questa relazione per riscrivere l'energia totale nella forma

$$E = \frac{1}{2}m\ell^2\dot{\theta}^2 + U_{eff}(\theta)$$

dove

$$U_{eff}(\theta) = mgl \cos \theta + \frac{L_z^2}{2m\ell^2 \sin^2 \theta} = mgl \left(\cos \theta + \frac{\beta^2}{1 - \cos^2 \theta} \right) .$$

Per comodità abbiamo introdotto la variabile adimensionale

$$\beta^2 = \frac{L_z^2}{2m^2\ell^3g} .$$

Il grafico qualitativo è riportato in Figura 3.1, per diversi valori di β .

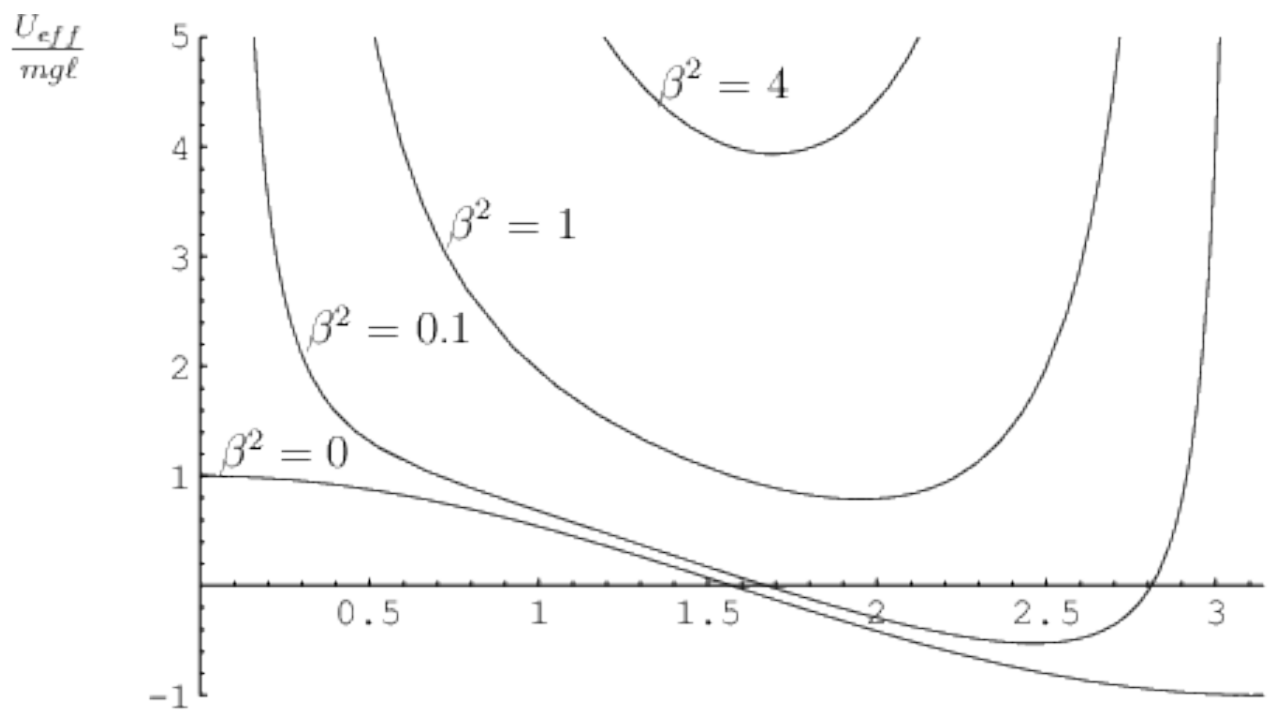


Figura 3.1: Potenziale effettivo per il pendolo sferico.