

## 4.9. 17 dicembre 2014

### Primo problema

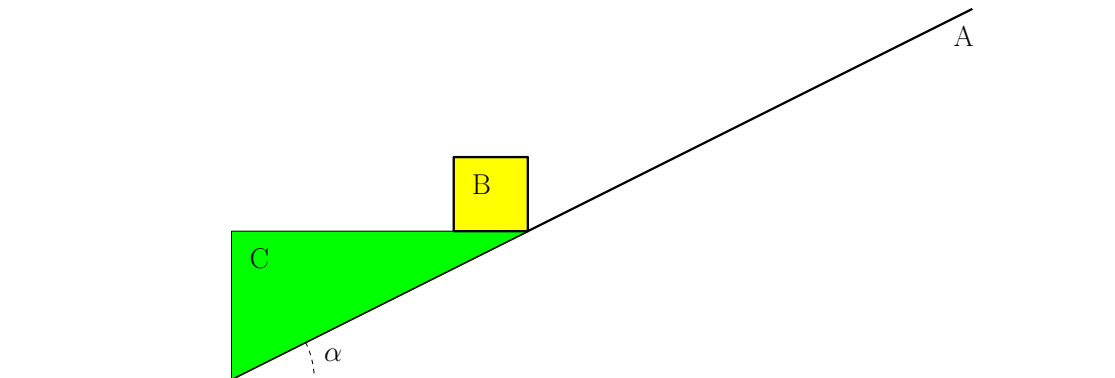


Figura 4.1.: Il piano inclinato  $A$ , con il cuneo  $C$  e il blocco  $B$  nella posizione iniziale.

Un blocchetto  $B$  di massa  $m$  è appoggiato sul piano orizzontale di un cuneo  $C$  di massa  $M$ , a sua volta giacente su un piano inclinato  $A$  (che è fisso in un sistema inerziale).  $B$  è libero di scivolare senza attrito sul cuneo  $C$ , mentre tra  $C$  e il piano  $A$  è presente un attrito radente con coefficiente statico  $\mu_s$  e coefficiente dinamico  $\mu_d < 1$ . La lunghezza della faccia di  $C$  appoggiata sul piano inclinato è  $a$ . Il piano  $A$  è inclinato di un angolo  $\alpha$  rispetto a quello orizzontale. Inizialmente il sistema  $B + C$  è fermo (per esempio alla base del piano inclinato), con il blocchetto  $B$  situato all'estremità di  $C$  che poggia sul piano inclinato  $A$ . Con un colpo secco assestato *al cuneo*, il sistema si mette in moto con una velocità di  $C$  di modulo  $v_0$  e verso in salita lungo il piano  $A$ , mentre  $B$  si muove di conseguenza. Nel seguito si assuma che il cuneo  $C$  e il blocco  $B$  non si stacchino l'uno dall'altro durante il colpo iniziale.

1. Determinare l'impulso (quantità di moto) complessivamente ricevuto dal sistema  $B + C$  al momento del colpo iniziale, specificando l'angolo che esso forma con il piano orizzontale.
2. Nel caso in cui l'attrito sia assente ( $\mu_s = \mu_d = 0$ ), determinare il massimo valore  $v_{max}$  di  $v_0$  affinché  $B$  non cada fuori dal bordo del cuneo  $C$  e la massima altezza alla quale arriva il blocchetto  $B$  in funzione di  $v_0$  per  $v_{max} < v_0$ .
3. Nel caso in cui l'attrito sia presente ( $\mu_s > \mu_d > 0$ ), determinare la massima altezza alla quale arriva il blocchetto  $B$  in funzione di  $v_0$  (nell'ipotesi  $v_0 < v_{max}$ ); determinare inoltre il minimo valore di  $\mu_s$  affinché, successivamente, il sistema  $B + C$  non torni nella posizione iniziale.

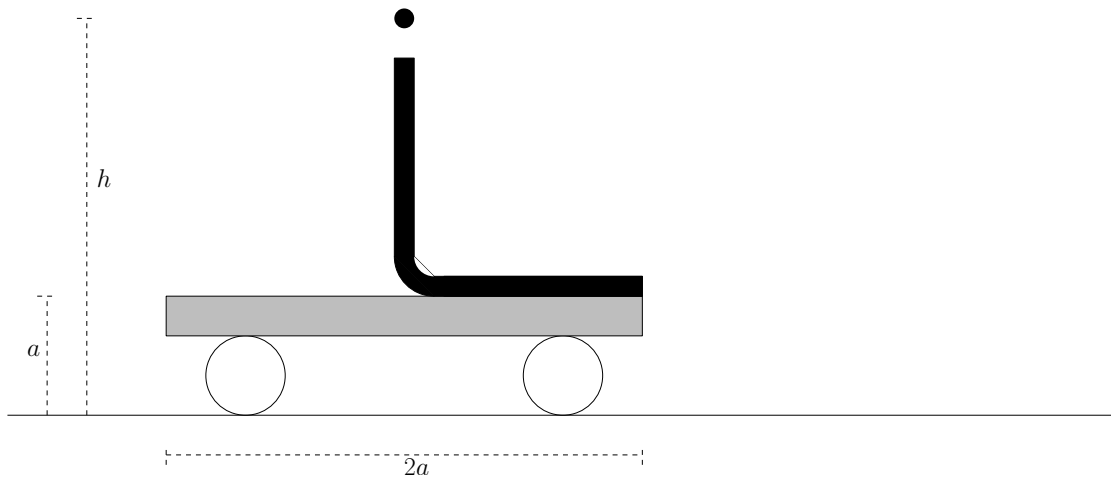


Figura 4.2.: Il carrello e la pallina nella posizione iniziale.

### Secondo problema

Una pallina di massa  $m$  cade, da un'altezza  $h$ , in un tubo a "L", avente un opportuno raccordo fra le sezioni verticale e orizzontale, dove può scivolare senza attrito. Il tubo è fissato ad un carrello di massa  $M$ , altezza da terra  $a$  e lunghezza  $2a$ . Le masse del tubo e delle ruote sono trascurabili rispetto a quella del carrello. La verticale del punto di caduta si trova a metà della lunghezza del carrello.

1. Nell'ipotesi che il carrello sia *bloccato* sul binario, determinare la distanza fra il punto nel quale la pallina tocca terra e la verticale di caduta.
2. Nell'ipotesi che il carrello sia *libero* di muoversi lungo il binario, determinare la velocità del carrello quando la pallina tocca terra e
3. la distanza tra il punto nel quale la pallina tocca terra e la verticale di caduta.

### Soluzione primo problema

#### Prima domanda

Dopo il colpo il cuneo si muove parallelamente al piano inclinato con velocità

$$\vec{v}_C = v_0 (\cos \alpha \hat{e}_x + \sin \alpha \hat{e}_y)$$

Dato che nessuna forza orizzontale agisce sul blocco, questo si muove solo verticalmente, e dato che deve rimanere in contatto con il cuneo la sua velocità sarà

$$\vec{v}_B = v_0 \sin \alpha \hat{e}_y$$

Possiamo adesso scrivere la quantità di moto totale del sistema, che sarà uguale all'impulso complessivamente ricevuto:

$$\begin{aligned}\vec{P} &= M\vec{v}_C + m\vec{v}_B \\ &= (M + m)v_0 \sin \alpha \hat{e}_y + Mv_0 \cos \alpha \hat{e}_x\end{aligned}$$

L'angolo  $\theta$  rispetto all'orizzontale sarà dato da

$$\tan \theta = \frac{P_y}{P_x} = \frac{M + m}{M} \tan \alpha$$

### Seconda domanda

Trascurando le dimensioni del blocchetto, dato che questo non si muove in orizzontale cadrà dal cuneo se lo spostamento orizzontale di quest'ultimo sarà maggiore di  $a \cos \alpha$ . Il corrispondente spostamento verticale sarà

$$\Delta y = a \sin \alpha$$

Possiamo calcolare lo spostamento verticale massimo (per  $v_0 \leq v_{max}$ ) utilizzando la conservazione dell'energia. Immediatamente dopo il colpo abbiamo

$$E_i = \frac{1}{2}Mv_0^2 + \frac{1}{2}mv_0^2 \sin^2 \alpha$$

e nel momento di massimo spostamento verticale

$$E_f = (M + m)g\Delta y$$

di conseguenza

$$\frac{1}{2}(M + m \sin^2 \alpha) v_0^2 = (M + m)g\Delta y$$

e possiamo rispondere alla seconda parte della domanda risolvendo rispetto a  $\Delta y$

$$\Delta y = \frac{v_0^2}{2g} \frac{M + m \sin^2 \alpha}{M + m}$$

Ponendo adesso  $v_0 = v_{max}$  e  $\Delta y = a \sin \alpha$  otteniamo

$$\frac{1}{2}(M + m \sin^2 \alpha) v_{max}^2 = (M + m)ga \sin \alpha$$

e quindi

$$v_{max} = \sqrt{\frac{2(M + m)ga \sin \alpha}{M + m \sin^2 \alpha}}$$



**Terza domanda**

Scriviamo l'equazione del moto per il sistema  $B + C$  nella direzione verticale. Detta  $A$  l'accelerazione del cuneo (parallela al piano) abbiamo

$$(M + m) A \sin \alpha = N \cos \alpha - \mu_d N \sin \alpha - (M + m) g$$

dove  $N$  è la reazione normale del piano, e per determinare il segno della forza di attrito si è considerata la situazione iniziale nella quale il cuneo sale. Scriviamo adesso l'equazione del moto per il solo cuneo nella direzione orizzontale, ottenendo

$$M A \cos \alpha = -N \sin \alpha - \mu_d N \cos \alpha$$

Da questa seconda equazione possiamo determinare  $N$

$$N = -\frac{M A \cos \alpha}{\sin \alpha + \mu_d \cos \alpha}$$

e sostituendo nella prima troviamo

$$A = -\frac{(M + m) (\sin \alpha + \mu_d \cos \alpha)}{M + m \sin \alpha (\sin \alpha + \mu_d \cos \alpha)} g$$

Il cuneo compie quindi un moto uniformemente accelerato, e lo spostamento massimo sarà determinato da

$$\begin{aligned} s_{max} &= v_0 t + \frac{1}{2} A t^2 \\ 0 &= v_0 + A t \end{aligned}$$

e di conseguenza

$$s_{max} = -\frac{v_0^2}{2A}$$

e

$$\Delta y = -\frac{v_0^2}{2A} \sin \alpha$$

Verifichiamo questo risultato in alcuni casi particolari. In assenza di attrito

$$\begin{aligned} A &= -\frac{(M + m) \sin \alpha}{M + m \sin^2 \alpha} g \\ \Delta y &= \frac{v_0^2}{2g} \frac{M + m \sin^2 \alpha}{M + m} \end{aligned}$$

in accordo con quanto visto precedentemente. Per un piano orizzontale ( $\alpha = 0$ )

$$A = -\frac{(M+m)\mu_d}{M}g$$

$$\Delta y = 0$$

e per un piano verticale ( $\alpha = \pi/2$ )

$$A = -g$$

$$\Delta y = \frac{v_0^2}{2g}$$

Per non tornare al punto di partenza dopo essersi fermato il sistema  $B+C$  si dovrà trovare in condizioni di equilibrio. Le equazioni del moto scritte precedentemente diventano adesso ( $A = 0$ )

$$0 = N \cos \alpha + F_a \sin \alpha - (M+m)g$$

e

$$0 = -N \sin \alpha + F_a \cos \alpha$$

dove  $F_a$  è la forza di attrito statico. Risolvendo per  $F_a$  e  $N$  troviamo

$$F_a = (M+m)g \sin \alpha$$

$$N = (M+m)g \cos \alpha$$

ma deve essere

$$|F_a| \leq \mu_s N$$

per cui

$$\mu_s \geq \tan \alpha$$

## Soluzione secondo problema

### Prima domanda

Usando la conservazione dell'energia possiamo calcolare la velocità della pallina all'uscita dal tubo:

$$v_0 = \sqrt{2g(h-a)}$$

Successivamente la pallina segue una traiettoria parabolica. Prendendo l'origine nell'intersezione tra il piano orizzontale d'appoggio e la verticale del punto di caduta si ha per la gittata  $d$

$$d = a + \sqrt{2g(h-a)}t$$

$$0 = a - \frac{1}{2}gt^2$$

ricavando il tempo di caduta dalla seconda equazione troviamo

$$y = \sqrt{\frac{2a}{g}}$$

e sostituendo nella prima

$$d = a + 2\sqrt{a(h-a)}$$

che si annulla come ci si aspetta per  $a = 0$  e per  $a = h$ .

### Seconda domanda

Possiamo ancora una volta usare la conservazione dell'energia, che si scrive in questo caso

$$mg(h-a) = \frac{1}{2}MV^2 + \frac{1}{2}mv^2$$

dove abbiamo uguagliato l'energia iniziale a quella cinetica nel momento in cui la pallina esce dal tubo. Le velocità  $v$  e  $V$  sono quelle, rispettivamente, della pallina e del carrello.

Dato che

- si conserva la quantità di moto orizzontale
- la quantità di moto orizzontale è inizialmente nulla
- all'istante finale considerato tutte le velocità sono orizzontali

possiamo anche scrivere che

$$mv + MV = 0$$

e di conseguenza

$$v = -\frac{M}{m}V$$

Sostituendo nella espressione dell'energia cinetica troviamo

$$mg(h-a) = \frac{1}{2}M\left(1 + \frac{M}{m}\right)V^2$$

e quindi, scegliendo opportunamente il segno,

$$V = -\sqrt{2g(h-a)\frac{m^2}{M(m+M)}}$$

Dato che dal momento del distacco la velocità del carrello non cambia, questa è la quantità cercata.

**Terza domanda**

Dalle equazioni ricavate nella domanda precedente troviamo subito la velocità (orizzontale) della pallina all'uscita dal tubo

$$v = -\frac{M}{m}V = \sqrt{2g(h-a)\frac{M}{(m+M)}}$$

Se in questo momento il carrello si è mosso all'indietro di  $-\ell$ , l'uscita avverrà (rispetto all'origine del sistema di riferimento scelta precedentemente) in  $x = a - \ell$  e  $y = a$ . D'altra parte il centro di massa del sistema non si deve essere spostato in orizzontale e quindi

$$-M\ell + m(a - \ell) = 0$$

da cui

$$\ell = \frac{m}{m+M}a$$

Possiamo adesso determinare nuovamente  $d$

$$\begin{aligned} d &= a - \ell + \sqrt{2g(h-a)\frac{M}{(m+M)}}t \\ 0 &= a - \frac{1}{2}gt^2 \end{aligned}$$

da cui

$$\begin{aligned} d &= a - \ell + 2\sqrt{a(h-a)\frac{M}{(m+M)}} \\ &= \frac{M}{m+M}a + 2\sqrt{\frac{M}{(m+M)}}\sqrt{a(h-a)} \end{aligned}$$