

PROBLEMA 8.3

### Tre corpi in contatto termico \*\*

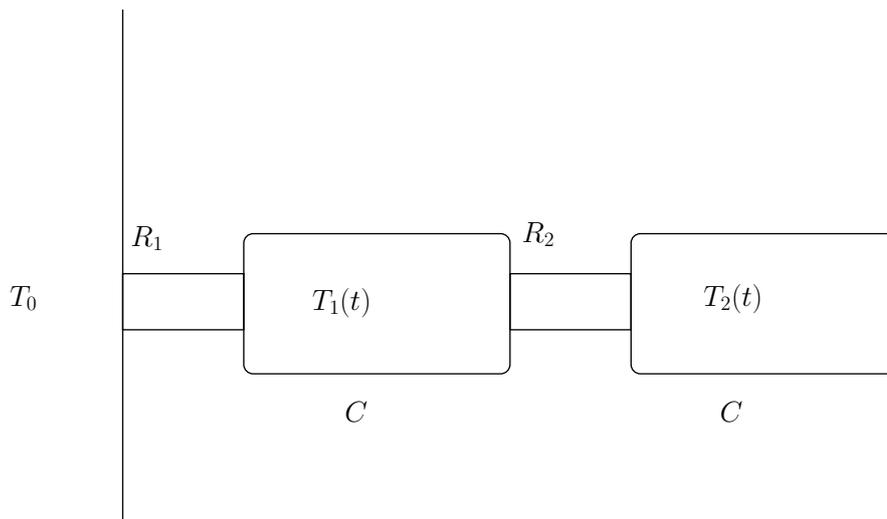


Figura 8.1.: I tre corpi (quello più a sinistra è un bagno termico) in contatto tra loro.

Due corpi di uguale capacità termica sono collegati tra di loro e ad un bagno termico di temperatura  $T_0$  tramite delle resistenze termiche  $R_1$  e  $R_2$  come in Figura 8.1. Calcolare la temperatura all'equilibrio e l'evoluzione delle temperature  $T_1(t)$  e  $T_2(t)$  a partire da una data condizione iniziale. Trascurare la capacità termica delle resistenze.

### Soluzione

La temperatura di equilibrio è ovviamente quella del bagno termico. Per verificarlo possiamo immaginare che il bagno termico abbia in realtà una capacità termica  $C_0$  molto grande. In accordo con la formula generale all'equilibrio termico avremo

$$T_f = \frac{C_0 T_0 + C T_1 + C T_2}{C_0 + 2C} \quad (8.3.1)$$

e passando al limite  $C_0 \rightarrow \infty$  otteniamo  $T_f = T_0$ .

Scriviamo adesso le equazioni che determinano la evoluzione delle temperature. Per le correnti di calore abbiamo

$$R_1 I_1(t) = T_0 - T_1(t) \quad (8.3.2)$$

$$R_2 I_2(t) = T_1(t) - T_2(t) \quad (8.3.3)$$

e d'altra parte

$$C \frac{dT_1(t)}{dt} = I_1(t) - I_2(t) \quad (8.3.4)$$

$$C \frac{dT_2(t)}{dt} = I_2(t) \quad (8.3.5)$$

cioè

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \gamma_1 + \gamma_2 & -\gamma_2 \\ -\gamma_2 & \gamma_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_1 T_0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (8.3.6)$$

dove abbiamo posto  $\gamma_1^{-1} = R_1 C$  e  $\gamma_2^{-1} = R_2 C$ . Questo è un sistema di equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti, non omogeneo. Cercheremo prima una soluzione particolare, quindi la soluzione generale del sistema omogeneo associato.

Se all'istante iniziale le temperature dei due corpi sono uguali a quelle di equilibrio, ci aspettiamo che rimangano tali anche successivamente. In altre parole  $T_1(t) = T_2(t) = T_0$  è una soluzione particolare, come si verifica facilmente per sostituzione.

Veniamo alla soluzione generale dell'omogenea, che cercheremo nella forma

$$\begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} e^{\beta t}. \quad (8.3.7)$$

Sostituendo troviamo

$$\beta \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} e^{\beta t} + \begin{pmatrix} \gamma_1 + \gamma_2 & -\gamma_2 \\ -\gamma_2 & \gamma_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} e^{\beta t} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (8.3.8)$$

ossia

$$\begin{pmatrix} \gamma_1 + \gamma_2 + \beta & -\gamma_2 \\ -\gamma_2 & \gamma_2 + \beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \quad (8.3.9)$$

Questo sistema lineare omogeneo avrà soluzioni non banali solo quando il determinante della matrice sarà nullo. Da

$$\begin{vmatrix} \gamma_1 + \gamma_2 + \beta & -\gamma_2 \\ -\gamma_2 & \gamma_2 + \beta \end{vmatrix} = \beta^2 + (\gamma_1 + 2\gamma_2)\beta + \gamma_1\gamma_2 = 0. \quad (8.3.10)$$

troviamo che questo accade per due valori (entrambi reali e negativi) di  $\beta$ :

$$\beta_{\pm} = \frac{-(\gamma_1 + 2\gamma_2) \pm \sqrt{\gamma_1^2 + 4\gamma_2^2}}{2}. \quad (8.3.11)$$

Le corrispondenti soluzioni per  $A_1$  e  $A_2$  saranno

$$\beta = \beta_+ : \quad \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_+ \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \quad (8.3.12)$$

$$\beta = \beta_- : \quad \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} = c_2 \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \quad (8.3.13)$$

con  $c_1$  e  $c_2$  costanti arbitrarie. Otteniamo quindi la soluzione generale sommando la soluzione generale dell'omogenea alla soluzione particolare.

$$\begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_+ \\ \gamma_2 \end{pmatrix} e^{\beta_+ t} + c_2 \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 \end{pmatrix} e^{\beta_- t} + \begin{pmatrix} T_0 \\ T_0 \end{pmatrix}. \quad (8.3.14)$$

Imponiamo le condizioni iniziali a  $t = 0$ :

$$\begin{pmatrix} T_1^0 - T_0 \\ T_2^0 - T_0 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_+ \\ \gamma_2 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_+ & \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 & \gamma_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} \quad (8.3.15)$$

che ci permettono di calcolare  $c_1$  e  $c_2$ :

$$c_1 = \frac{\begin{vmatrix} T_1^0 - T_0 & \gamma_2 + \beta_- \\ T_2^0 - T_0 & \gamma_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \gamma_2 + \beta_+ & \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 & \gamma_2 \end{vmatrix}} = \frac{\gamma_2 (T_1^0 - T_0) - (T_2^0 - T_0) (\gamma_2 + \beta_-)}{\gamma_2 (\beta_+ - \beta_-)} \quad (8.3.16)$$

$$c_2 = \frac{\begin{vmatrix} \gamma_2 + \beta_+ & T_1^0 - T_0 \\ \gamma_2 & T_2^0 - T_0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \gamma_2 + \beta_+ & \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 & \gamma_2 \end{vmatrix}} = \frac{-\gamma_2 (T_1^0 - T_0) + (T_2^0 - T_0) (\gamma_2 + \beta_+)}{\gamma_2 (\beta_+ - \beta_-)}. \quad (8.3.17)$$

Consideriamo adesso due casi particolari, cominciando da  $\gamma_2 \gg \gamma_1$ . In questo caso  $R_2 \ll R_1$ . Abbiamo

$$\beta_+ = -2\gamma_2 \left[ \left( 1 + \frac{\gamma_1}{2\gamma_2} \right) - \sqrt{1 + \frac{\gamma_1^2}{4\gamma_2^2}} \right] = -2\gamma_2 \left[ \frac{\gamma_1}{2\gamma_2} + O\left(\frac{\gamma_1^2}{\gamma_2^2}\right) \right] \simeq -\frac{1}{2}\gamma_1 \quad (8.3.18)$$

$$\beta_- = -2\gamma_2 \left[ \left( 1 + \frac{\gamma_1}{2\gamma_2} \right) + \sqrt{1 + \frac{\gamma_1^2}{4\gamma_2^2}} \right] = -2\gamma_2 \left[ 2 + O\left(\frac{\gamma_1}{\gamma_2}\right) \right] \simeq -2\gamma_2 \quad (8.3.19)$$

$$\begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_+ \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} \gamma_2 \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \quad (8.3.20)$$

$$\begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} -\gamma_2 \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \quad (8.3.21)$$

$$c_1 \simeq \frac{T_1^0 + T_2^0 - 2T_0}{2\gamma_2} \quad (8.3.22)$$

$$c_2 \simeq \frac{T_2^0 - T_1^0}{2\gamma_2}. \quad (8.3.23)$$

e quindi

$$\begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} \simeq \frac{T_1^0 + T_2^0 - 2T_0}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-\frac{1}{2}\gamma_1 t} + \frac{T_2^0 - T_1^0}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-2\gamma_2 t} + \begin{pmatrix} T_0 \\ T_0 \end{pmatrix}. \quad (8.3.24)$$

possiamo interpretare la soluzione nel seguente modo: la differenza di temperatura tra i due corpi tende a zero molto velocemente, con un tempo caratteristico dato da  $\frac{1}{2}\gamma_2^{-1}$ . Invece la temperatura media dei due corpi tende alla temperatura di equilibrio, ma con un tempo caratteristico molto più grande  $\gamma_1^{-1}$ . Questo è facilmente comprensibile, dato che a causa della bassa resistenza termica tra i due corpi questi tenderanno a stabilire un equilibrio locale tra di loro molto velocemente. Un esempio è riportato in Figura 8.2

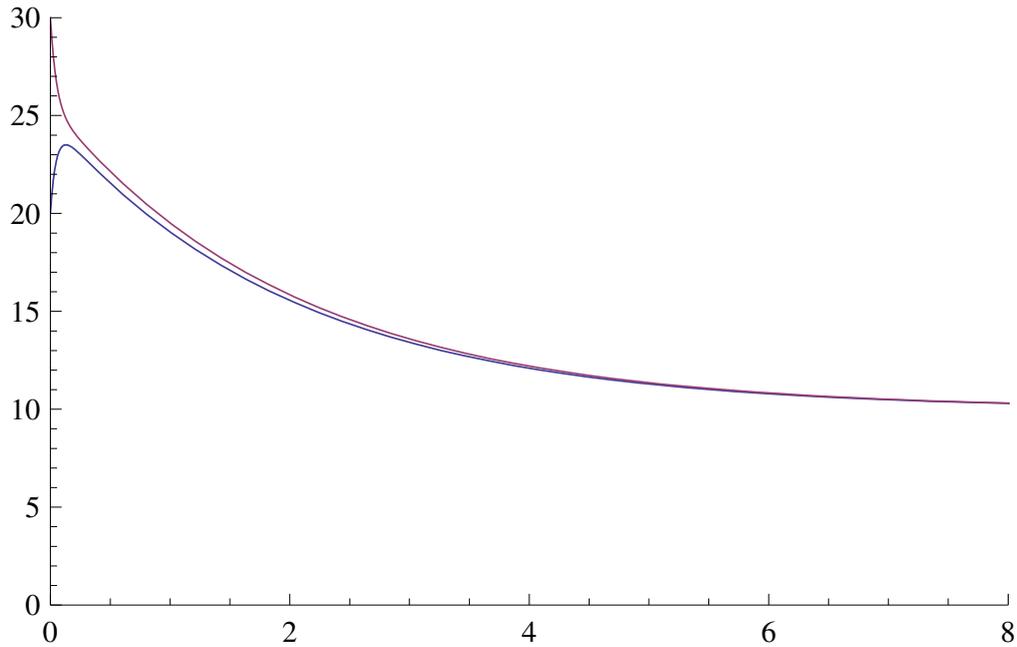


Figura 8.2.: Evoluzione delle temperature per  $\gamma_1 = 1 \text{ s}^{-1}$ ,  $\gamma_2 = 10 \text{ s}^{-1}$ ,  $T_0 = 10 \text{ K}$ ,  $T_1^0 = 20 \text{ K}$ ,  $T_2^0 = 30 \text{ K}$ .

Vediamo invece cosa accade se  $\gamma_1 \gg \gamma_2$ . In questo caso

$$\beta_+ = \frac{1}{2}\gamma_1 \left[ -\left(1 + 2\frac{\gamma_2}{\gamma_1}\right) + \sqrt{1 + 4\frac{\gamma_2^2}{\gamma_1^2}} \right] \simeq -\gamma_2 \quad (8.3.25)$$

$$\beta_- = \frac{1}{2}\gamma_1 \left[ -\left(1 + 2\frac{\gamma_2}{\gamma_1}\right) - \sqrt{1 + 4\frac{\gamma_2^2}{\gamma_1^2}} \right] \simeq -\gamma_1 \quad (8.3.26)$$

$$\begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_+ \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} 0 \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \quad (8.3.27)$$

$$\begin{pmatrix} \gamma_2 + \beta_- \\ \gamma_2 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} -\gamma_1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (8.3.28)$$

$$c_1 = \frac{(T_2^0 - T_0)}{\gamma_2} \quad (8.3.29)$$

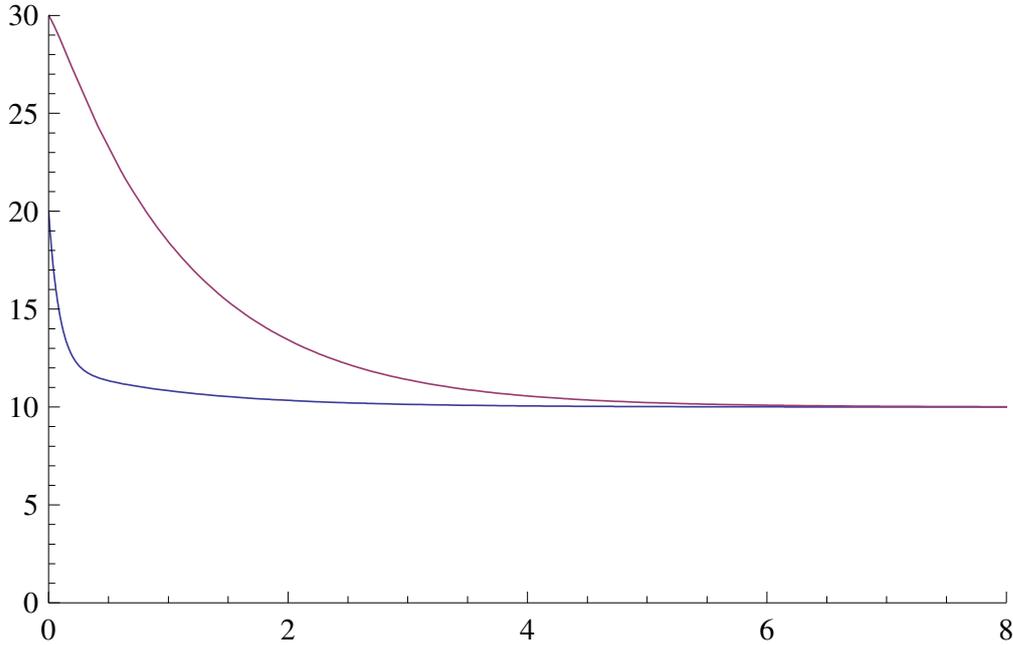


Figura 8.3.: Evoluzione delle temperature per  $\gamma_1 = 10 \text{ s}^{-1}$ ,  $\gamma_2 = 1 \text{ s}^{-1}$ ,  $T_0 = 10 \text{ K}$ ,  $T_1^0 = 20 \text{ K}$ ,  $T_2^0 = 30 \text{ K}$ .

$$c_2 = \frac{-(T_1^0 - T_0)}{\gamma_1}. \quad (8.3.30)$$

e quindi

$$\begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} \simeq (T_2^0 - T_0) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-\gamma_2 t} - (T_1^0 - T_0) \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} e^{-\gamma_1 t} + \begin{pmatrix} T_0 \\ T_0 \end{pmatrix}. \quad (8.3.31)$$

Anche in questo caso l'interpretazione è chiara: il primo corpo tende molto rapidamente alla temperatura del bagno termico, con un tempo caratteristico dato da  $\gamma_1^{-1}$ . Il secondo termalizza più lentamente, con un tempo caratteristico dato da  $\gamma_2^{-1} \gg \gamma_1^{-1}$ . Un esempio è in Figura 8.3.