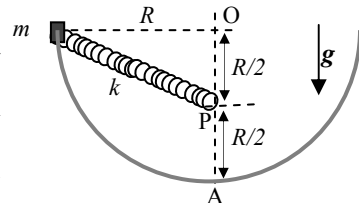


Nome e cognome: .....

Matricola: .....

Istruzioni: riportate i risultati, sia letterali che numerici, se richiesti, in questo foglio; allegare "brutte copie" o altri documenti che ritenete utili. Le risposte non adeguatamente giustificate non saranno prese in considerazione

1. Un manicotto (puntiforme) di massa  $m = 1.0$  kg può muoversi con attrito trascurabile su una guida rigida e fissa, in cui è infilato, che ha la forma di una semicirconferenza di raggio  $R = 50$  cm e si trova su un piano verticale, come rappresentato in figura. Al manicotto è attaccato l'estremo di una molla di massa trascurabile e costante elastica  $k = 20$  N/m, il cui altro estremo è fissato nel punto P di figura. Tale punto è equidistante dal centro e dal punto più basso della guida (marcati rispettivamente con O e A in figura). La molla ha lunghezza di riposo trascurabile (in pratica,  $L_0 = 0$ ). Inizialmente il manicotto si trova in quiete nella posizione di figura (punto più alto della guida). A un dato istante viene lasciato libero di muoversi con velocità iniziale nulla. [Usate  $g = 9.8$  m/s<sup>2</sup> per il modulo dell'accelerazione di gravità]



a) Quanto vale, in modulo, l'accelerazione iniziale  $a_0$  che il manicotto ha nell'istante in cui viene lasciato libero di muoversi?

$a_0 = \dots \sim \dots$  m/s<sup>2</sup>       $g + (k/m)(R/2) = 15$  m/s<sup>2</sup>      [all'inizio del moto il manicotto è praticamente fermo, per cui l'accelerazione centripeta è nulla. L'unica accelerazione è in direzione tangenziale, essendo proporzionale alle componenti in questa direzione delle forze applicate al manicotto. Tali forze sono solo il peso, la cui componente è  $mg$  (la direzione verticale coincide con quella tangenziale, nell'istante considerato), e la forza della molla. La molla, avendo lunghezza di riposo trascurabile, è sempre estesa, per cui la forza è diretta nel come l'asse della molla e orientata verso il punto P. Il modulo della forza è  $F_{ELA} = kL$ , con  $L$  lunghezza attuale della molla. Per la geometria (teorema di Pitagora!), si ha che  $L = (R^2 + (R/2)^2)^{1/2} = (R/2)\sqrt{5}$ . La componente tangenziale si ottiene moltiplicando il modulo per il coseno dell'angolo compreso tra asse della molla e direzione verticale, che vale (per la trigonometria)  $(R/2)/L$ . Dunque la componente della forza elastica è semplicemente  $kL(R/2)/L = kR/2$ . Essa è diretta verso il basso come la forza peso, da cui la risposta]

b) Quanto vale, in modulo, la velocità  $v_A$  con cui il manicotto passa, se ci passa, per il punto più basso della guida (A in figura)?

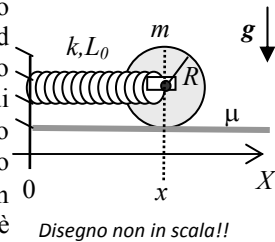
$v_A = \dots \sim \dots$  m/s       $(2gR + (k/m)R^2)^{1/2} \sim 3.8$  m/s      [essendo gli attriti trascurabili, si usa la conservazione dell'energia meccanica:  $0 = \Delta E_k + \Delta U$ . La variazione di energia cinetica è  $\Delta E_k = (m/2)v_A^2$ . La variazione di energia potenziale è dovuta alla forza peso e alla forza elastica, entrambi forze conservative che agiscono sul manicotto. La parte legata alla forza peso è semplicemente  $\Delta U_G = -mgR$ , dato che il manicotto abbassa la sua quota di un tratto pari a  $R$ . La parte legata alla forza elastica è  $\Delta U_{ELA} = (k/2)(R/2)^2 - (k/2)L^2$ , dove abbiamo usato il fatto che la lunghezza di riposo della molla considerata è nulla, notato che "alla fine" del processo la molla ha lunghezza  $R/2$ , e indicato con  $L$  la lunghezza iniziale. Come stabilito nella risposta al quesito precedente, si ha  $L^2 = 5(R/2)^2$ , per cui  $\Delta U_{ELA} = -(k/2)R^2$ . Mettendo tutto assieme si ottiene la soluzione che, essendo possibile (reale), garantisce che il manicotto può passare per il punto A]

c) Quanto vale, in modulo, direzione, verso, la reazione vincolare  $N_A$  esercitata dalla guida sul manicotto nell'istante in cui esso passa per il punto più basso della guida?

$N_A = \dots = \dots$  N       $3mg + kR/2 = 34$  N      [il manicotto si sta muovendo lungo una traiettoria circolare. Dunque esso deve risentire di un'accelerazione centripeta, diretta verticalmente verso l'alto, di modulo  $a_C = v_A^2/R = 2g + (k/m)R$ , dove abbiamo usato il risultato della risposta precedente. Questa accelerazione centripeta deve essere fornita dalle forze, tutte, che hanno componenti in direzione verticale. Tali forze sono il peso, di modulo  $mg$  diretto verso il basso, la forza elastica, di modulo  $kR/2$  diretta verso l'alto (la molla è sicuramente estesa, essendo trascurabile la sua lunghezza di riposo), e la reazione vincolare, di direzione verticale e verso da determinare. Scegliendo come positivo il verso centripeto (verso l'alto), si ha quindi:  $a_C = (k/m)R/2 - g + (N_A/m)$ , ovvero  $N_A = ma_C + mg - kR/2$ . Sostituendo l'espressione di  $a_C$  già determinata si ottiene la soluzione]

Direzione e verso: ..... La direzione è verticale, cioè radiale rispetto al punto A; il verso dipende dal segno dell'espressione della componente  $N_A$  determinata sopra. Essendo il risultato positivo, per la scelta dei segni che abbiamo fatto la reazione vincolare è diretta verso l'alto.

2. Un cilindro pieno e omogeneo, di raggio  $R = 10$  cm e massa  $m = 0.50$  kg, è libero di ruotare con attrito trascurabile attorno al suo asse, che è collegato come in figura (attraverso un giogo di massa trascurabile) ad una molla di massa trascurabile, costante elastica  $k = 3.0$  N/m e lunghezza di riposo  $L_0 = 2.0$  m, il cui altro estremo è vincolato ad una parete rigida. Il cilindro è poggiato su un piano orizzontale scabro dotato di coefficiente di attrito  $\mu$  incognito; inizialmente il cilindro si trova fermo in una posizione tale che il suo centro di massa occupa la posizione  $x_0 = L_0/2$  nel riferimento di figura (orizzontale, diretto verso destra e centrato sulla parete rigida). In queste condizioni iniziali la molla è ovviamente compressa per un tratto  $\Delta_0 = L_0/2$ . A un dato istante il cilindro viene lasciato libero di muoversi con velocità iniziale nulla e si osserva che il suo moto è di rotolamento puro. [Usate  $g = 9.8$  m/s<sup>2</sup> per il modulo dell'accelerazione di gravità]



a) Scrivete la funzione  $F_A(x)$  che esprime il modulo della forza di attrito al punto di contatto tra cilindro e piano in funzione della coordinata  $x$  che individua la posizione generica del centro di massa del cilindro nel riferimento impiegato. Determinate inoltre il valore minimo  $\mu_{MIN}$  che il coefficiente di attrito deve avere affinché il moto sia di rotolamento puro nell'intero tratto compreso dalla posizione iniziale alla posizione  $x' = L_0$  (cioè quella per cui la molla si trova alla propria lunghezza di riposo). [Quando scrivete la funzione, non usate valori numerici! Spiegate per bene, in brutta, come procedete]

$F_A(x) = \dots = \dots$        $-(k/3)(x - L_0)$       [partiamo dalla scrittura delle equazioni del moto traslazionale (del centro di massa) e rotazionale del cilindro. La traslazione avviene lungo l'asse  $X$  e l'accelerazione in questa direzione si scrive  $a_{CM} = -(k/m)(x-L_0) - F_A(x)$ , dove abbiamo ipotizzato una forza di attrito diretta lungo l'asse  $X$  e orientata verso la sinistra della figura. Il moto rotazionale è dato dal momento della sola forza di attrito (l'unica ad avere braccio non nullo rispetto al centro di massa), che ha momento pari a  $R F_A(x)$ . Dunque  $\alpha = F_A(x)R/I = 2 F_A(x)/(mR)$ , dove nell'ultimo passaggio abbiamo posto il momento di inerzia del cilindro pieno e omogeneo pari a  $I = mR^2/2$ . Poiché il moto è dichiaratamente di rotolamento puro, le accelerazioni traslazionali e rotazionali devono essere legate dalla relazione cinematica  $a_{CM} = \alpha R$ . Si ottiene un sistema di tre equazioni algebriche con tre incognite al cui soluzione per  $F_A(x)$  fornisce la risposta]

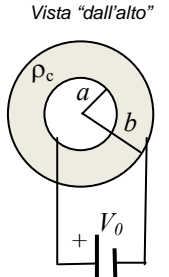
$\mu_{MIN} = \dots = \dots$        $(kL_0/(6mg)) = 0.20$       [affinché ci sia rotolamento puro deve essere  $F_A(x) \leq \mu N$ , con  $N = mg$  reazione vincolare al contatto. Si ha quindi  $\mu \geq F_A(x)/(mg) = -(k/3)(x-L_0)/(mg)$ . Nel tratto di moto del cilindro considerato, come è facile dimostrare, si ha  $L_0/2 \leq x \leq L_0$ , per cui l'ultimo membro dell'espressione appena scritta ha il suo valore massimo per  $x = L_0/2$ . In queste condizioni deve essere  $\mu \geq -(k/3)(L_0/2-L_0)/(mg)$ , da cui la risposta]

b) Quanto vale, in modulo, la velocità del centro di massa del cilindro,  $v'_{CM}$ , nell'istante in cui esso passa per la posizione  $x' = L_0$ ?

$v'_{CM} = \dots = \dots \text{ m/s}$   $(2k/(3m))^{1/2} L_0/2 = 2.0 \text{ m/s}$  [visto che il moto è dichiaratamente di rotolamento puro, per cui la forza d'attrito non compie lavoro, conviene usare la conservazione dell'energia meccanica.  $0 = \Delta E_k + \Delta U$ , con  $\Delta E_k = (m/2)v'_{CM}{}^2 + (I/2)\omega'^2 = (m/2)(3/2)v'_{CM}{}^2$ , dove abbiamo tenuto conto che  $\omega' = v'_{CM}R$  (rotolamento puro) e  $I = (m/2)R^2$  (cilindro pieno e omogeneo) e  $\Delta U = -(k/2)(L_0/2)^2$ , dove abbiamo tenuto conto che "alla fine" del processo, cioè quando il centro di massa si trova nella posizione  $x' = L_0$ , la molla non possiede energia elastica. Da qui la soluzione]

- c) Dimostrate in brutta che il moto di traslazione del centro di massa del cilindro è armonico e calcolatene la pulsazione  $\Omega$ .  
 Dimostrazione:  $\dots$  Riprendendo quanto scritto per la soluzione del quesito a) possiamo scrivere l'equazione del moto traslazionale del centro di massa come  $a_{CM}(x) = -(2k/(3m))(x-L_0) = -(2k/(3m))x + (2k/(3m))L_0 = -K_1x + K_2$ , con  $K_1$  e  $K_2$  costanti (positive) opportunamente dimensionate. Questa è la forma dell'equazione del moto armonico.  
 $\Omega = \dots = \dots \text{ rad/s}$   $(2k/(3m))^{1/2} = 2.0 \text{ rad/s}$  [nel moto armonico di cui abbiamo determinato l'equazione si ha  $\Omega = \sqrt{K_1}$ , da cui la risposta]

3. Un dispositivo elettrico è costituito da un cilindro omogeneo di materiale perfettamente conduttore di raggio  $a = 5.0$  mm coassiale a un guscio cilindrico sottile, di raggio  $b = 2a$ , fatto dello stesso materiale perfettamente conduttore. Lo spazio tra i due conduttori è riempito da un guscio cilindrico spesso fatto di materiale **debolmente conduttore** con resistività  $\rho_c = 1.0 \times 10^2 \text{ ohm m}$ . Si noti che tutti gli elementi cilindrici del sistema hanno la stessa altezza  $h = 1.0$  m: essendo  $h \gg a, b$  la simmetria del sistema può essere considerata puramente cilindrica e si possono trascurare gli "effetti ai bordi". Il sistema è collegato a un generatore ideale di differenza di potenziale  $V_0 = 10 \text{ V}$  come rappresentato in figura (il polo positivo è collegato al cilindro di raggio  $r=a$ , il polo negativo al guscio di raggio  $r=b$ ) e si suppone che il sistema si trovi in **condizioni stazionarie**. [Usate  $\epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12} \text{ F/m}$  per la costante dielettrica del vuoto, e supponete che questa sia anche la costante dielettrica del materiale debolmente conduttore]



- a) Chiamando  $Q_a$  la carica (**generica**, non nota e non ancora determinata) che si trova sul cilindro conduttore di raggio  $a$  come si scrive la **funzione**  $E(r)$  che esprime il campo elettrico nella regione  $a < r < b$ ? [Dovete una funzione della distanza  $r$  dall'asse; non usate valori numerici per questo risultato e **spiegate bene**, in brutta, il procedimento; indicate anche direzione e verso]

$E(r) = \dots$   $(Q_a/(2\pi\epsilon_0 r h))\hat{r}$  [per il teorema di Gauss, usando una scatola di forma cilindrica (coassiale al sistema) e raggio  $r$  generico, compreso tra  $a$  e  $b$ , si ha la soluzione, dove si è anche scritta la direzione e il verso usando il versore del sistema di riferimento cilindrico centrato sull'asse del sistema]

- b) Quanto vale, in condizioni stazionarie, la carica  $Q_a$  definita al punto precedente? [Può farvi comodo notare che  $\ln(2) \sim 0.69$ ]

$Q_a = \dots \text{ C}$   $(2\pi\epsilon_0 h V_0)/\ln(b/a) \sim 8.0 \times 10^{-10} \text{ C}$  [le condizioni "al contorno" del problema, ovvero la presenza del generatore, impongono che  $\Delta V = V(r=b) - V(r=a) = -V_0$ , dove il segno meno dipende dalla definizione della differenza di potenziale scritta: chiaramente il guscio cilindrico di raggio  $c$ , essendo collegato al polo negativo del generatore, si troverà a potenziale più basso rispetto al cilindro di raggio  $a$ . Quindi deve essere:  $-V_0 = -\int_a^b E \cdot dr$ , cioè, tenendo conto della direzione (radiale) del campo,  $V_0 = \int_a^b E dr$ . Sostituendo l'espressione del campo elettrico nella regione di interesse trovata sopra si ha  $V_0 = (Q_a/(2\pi\epsilon_0 h)) \int_a^b (1/r) dr = Q_a/(2\pi\epsilon_0 h) (\ln(b/a))$ , da cui la soluzione]

- c) Quanto vale, in condizioni stazionarie, l'intensità di corrente  $I$  erogata dal generatore?

$I = \dots \text{ A}$   $V_0 2\pi h / (\ln(b/a) \rho_c) \sim 0.91 \text{ A}$  [la corrente scorre radialmente dal guscio cilindrico interno a quello esterno. La densità di corrente segue le linee del campo elettrico, e può essere scritta come  $\mathbf{j} = \mathbf{E}/\rho_c$ . Il suo modulo è quindi  $j = Q_a V_0 / (\ln(b/a) \rho_c r)$ . L'intensità di corrente si trova calcolando il flusso di  $\mathbf{j}$  su una superficie cilindrica, coassiale al sistema e della stessa altezza degli altri elementi cilindrici, di raggio  $r$  compreso tra  $a$  e  $b$ . La densità di corrente è radiale e, dipendendo solo da  $r$ , è uniforme sulla superficie su cui si sta calcolando il flusso. Pertanto esso è pari al prodotto della densità di corrente per l'area della superficie considerata, che è  $2\pi hr$ . Mettendo tutto insieme si ottiene la soluzione]

**Nota:** l'esito della prova sarà pubblicato sul sito web del docente, <http://www.df.unipi.it/~fuso/dida>, impiegando come nominativo le ultime quattro cifre del numero di matricola, oppure il codice: | | | | (4 caratteri alfanumerici).